

Plano e Relatório Semestral de Atividades Docentes: Planejamento 2019-1

Dados Cadastrais	
Campus:	Chapecó
Nome:	Guilherme De Santana Weizenmann
Siape:	2131593
Regime de trabalho:	40 horas DE
Efetivo:	Sim
Afastamento:	Não
Área principal de atuação:	AUTOMAÇÃO
Titulação:	Mestre

RESUMO - CH TOTAL: 40			
Atividade	CH	Atividade	CH
1. Atividades de Ensino	28	4. Gestão e Representação	5
2. Atividades de Pesquisa	7	5. Atividades de Capacitação	0
3. Atividades de Extensão	0		

1. Atividades de ensino

1.1 Aulas

Tipo de oferta	Bolsa?	Tipo de curso	Curso	Componente curricular	Nova?	Nº aulas	Duração (min)	CH
Periódica	Não	Graduação	Engenharia de Controle e Automação	Robótica	Não	80	55	4
Periódica	Não	Graduação	Engenharia de Controle e Automação	Microcontroladores	Não	80	55	4
Periódica	Não	Graduação	Engenharia de Controle e Automação	Projeto Integrador I	Não	40	55	2
Periódica	Não	Graduação	Engenharia de Controle e Automação	Projeto Integrador IV	Não	40	55	2
Periódica	Sim	Técnico	Eletromecânica	Projeto Integrador II	Não	40	55	2

Subtotal: 14.00

1.2 Atividades de organização de ensino

Atividade	CH
Atividades de organização de ensino	10.5

Subtotal: 10.50

1.3 Atividades apoio ao ensino

Tipo	Estudantes envolvidos	CH
Atendimento extra-classe a discentes		1
Reuniões pedagógicas (área, curso, departamento)		1
Orientação de trabalho de conclusão de curso (técnico, graduação, especialização)	Ricardo Signori	0.5
Orientação de trabalho de conclusão de curso (técnico, graduação, especialização)	Hendrick Zeni	0.5
Supervisão e orientação direta de estágio	Ricardo Signori	0.5

Subtotal: 3.50

2. Atividades de Pesquisa

Atividade	Título da pesquisa	Aluno(s)	Doc. aprovação	CH
-----------	--------------------	----------	----------------	----

Coordenação de projetos de pesquisa internos ou externos aprovados na instituição de acordo com resolução específica vigente	Protótipo de prótese robótica de mão humana com controle de força	Tainan Pilatti	FAPESC 05/2017	4
Elaboração e submissão de projetos para agências de fomento, para editais internos e externos ou em parceria com instituições externas	Desenvolvimento de sistema de monitoramento remoto de silos		FAPESC 06/2018	2
Elaboração e submissão de resumos expandidos, artigos científicos em Anais de eventos e periódicos com ISSN	Algoritmo de cinemática direta de robô delta	Luiz Felipe Curtarelli	SBAI2019	0.5
Coordenação de Grupos de Pesquisa cadastrados no Diretório de Grupos de Pesquisa do CNPQ e certificados pela instituição	Labicon		dgp.cnpq.br	0.5

Subtotal: 7.00

3. Atividades de Extensão (não informado)

4. Atividades de Gestão e Representação

4.1 Gestão (não informado)

4.2 Designação

Portaria	Designação	CH
25/2018	Chefe do laboratório de robótica	4

Subtotal: 4.00

4.3 Representação

Tipo	Portaria	Representação	CH
Núcleo Docente Estruturante de Curso	11/2018	Presidente NDE	1

Subtotal: 1.00

5. Capacitação (não informado)

PARECER CONCLUSIVO

Aprovado pela chefia em 26/02/2019 14:50:59

Avaliador: jacson

Informações sobre preenchimento do plano

Preenchimento inicial	Última alteração
06/02/2019 14:22:42	25/02/2019 10:17:21